

# Spécifications formelles – Programmation logique et Prolog

cours 2

Guillaume Petiot

`guillaume.petiot@cea.fr`

CEA, LIST, LSL

2014-2015

# Rappels

Précédemment :

- ▶ structure d'un programme Prolog
- ▶ sémantique des règles :

```
grandparent (X, Y) :-  
    parent (X, P) , parent (P, Y) .
```

$$\forall X, Y, P. ((parent(X, P) \wedge parent(P, Y)) \implies grandparent(X, Y))$$

- ▶ unification
- ▶ points de choix et “backtracking”
- ▶ listes

# Unification

## Différents opérateurs d'égalité

$X = Y$ $X \neq Y$	$X == Y$ $X \neq Y$
sont-ils unifiables ?	sont-ils liés à la même valeur ?
unification	pas d'unification

```
my_append(L1,L2,Res) :- %% Cas 1 : liste vide  
    L1 = [], %% unification de L1 et []  
    Res = L2. %% unification de Res et L2
```

```
my_append(L1,L2,Res) :- %% Cas 2 : liste non vide  
    L1 = [H|T], %% unification de L1 et [H|T]  
    my_append(T,L2,R),  
    Res = [H|R]. %% unification de Res et [H|R]
```

# Opérations arithmétiques

- ▶  $-X$  : moins unaire
- ▶  $X+Y$  : addition
- ▶  $X-Y$  : soustraction
- ▶  $X*Y$  : multiplication
- ▶  $X/Y$  : division
- ▶  $X//Y$  : division entière
- ▶  $X \bmod Y$  : reste de la division entière
- ▶  $X^Y$  : exponentiation
- ▶  $\text{abs}(X)$  : valeur absolue

## Évaluation arithmétique

`inc(X,N) :- N = X+1.`

`?- inc(5,N).`

# Évaluation arithmétique

`inc(X,N) :- N = X+1.`

`?- inc(5,N).`

`N = 5+1.`

- ▶ construction d'un terme composé
- ▶ pas d'évaluation

# Évaluation arithmétique

`inc(X,N) :- N = X+1.`

`?- inc(5,N).`

`N = 5+1.`

- ▶ construction d'un terme composé
- ▶ pas d'évaluation

`inc(X,N) :- N is X+1.`

`?- inc(5,N).`

`N = 6.`

- ▶ `X+1` doit être un terme clos (*ground term*)
- ▶ unification de `N` avec l'évaluation de `X+1`

## Exemple : Taille d'une liste

```
%% len(Liste, Taille).
```



## Exemple : Taille d'une liste

```
%% len(Liste, Taille).
```

```
len([],0). %% Cas 1 : liste vide
```

```
len([H|T], N) :- %% Cas 2 : liste non vide  
  len(T,M),  
  N is M+1.
```

# Comparaisons arithmétiques

▶  $X ::= Y$

▶  $X \neq Y$

▶  $X < Y$

▶  $X \leq Y$

▶  $X > Y$

▶  $X \geq Y$

$X$  et  $Y$  doivent être liées à des expressions arithmétiques closes

## Exemple : Recherche de maximum dans une liste

```
%% max_of_list(Liste, Maximum).  
%% Le maximum d une liste vide est indefini.
```

## Exemple : Recherche de maximum dans une liste

```
%% max_of_list(Liste, Maximum).  
%% Le maximum d'une liste vide est indefini.  
  
max_of_list([X],X). %% Cas 1 : 1 element  
  
max_of_list([H|T], Max) :- %% Cas 2 : N>1 elements  
    max_of_list(T,M), %% 1er element > Max  
    H > M,  
    Max = H.  
  
max_of_list([H|T], Max) :- %% Cas 3 : N>1 elements  
    max_of_list(T,M), %% 1er element <= Max  
    H =< M,  
    Max = M.
```

# Rappel : Backtracking

%% Exemple :

p(a) .

p(b) .

q(x) .

q(y) .

r(0,0) .

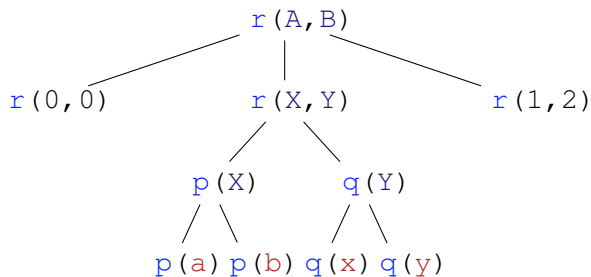
r(X,Y) :-

    p(X), q(Y) .

r(1,2) .

?- r(A,B) .

Arbre de recherche :



Solutions :

# Rappel : Backtracking

%% Exemple :

p(a) .

p(b) .

q(x) .

q(y) .

r(0,0) .

r(X,Y) :-

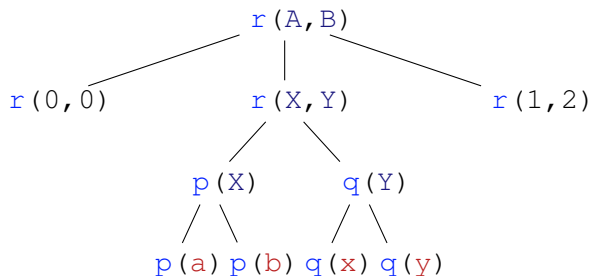
    p(X), q(Y) .

r(1,2) .

?- r(A,B) .

Solutions : A = B, B = 0

Arbre de recherche :



# Rappel : Backtracking

%% Exemple :

p(a) .

p(b) .

q(x) .

q(y) .

r(0,0) .

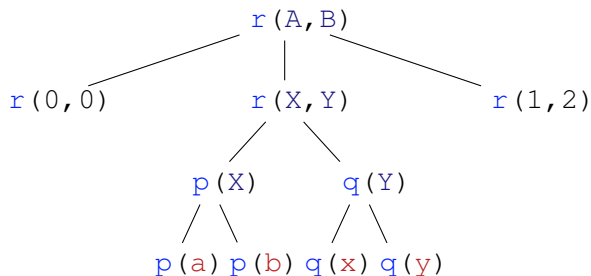
r(X,Y) :-

    p(X), q(Y) .

r(1,2) .

?- r(A,B) .

Arbre de recherche :



Solutions : A = B, B = 0 ; A = a, B = x

# Rappel : Backtracking

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x).

q(y).

r(0,0).

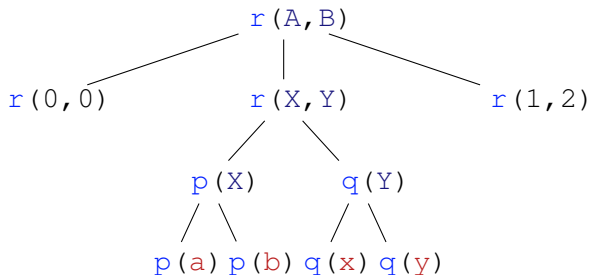
r(X,Y) :-

    p(X), q(Y).

r(1,2).

?- r(A,B).

Arbre de recherche :



Solutions :  $A = B, B = 0$  ;  $A = a, B = x$  ;  $A = a, B = y$



# Rappel : Backtracking

%% Exemple :

p(a) .

p(b) .

q(x) .

q(y) .

r(0,0) .

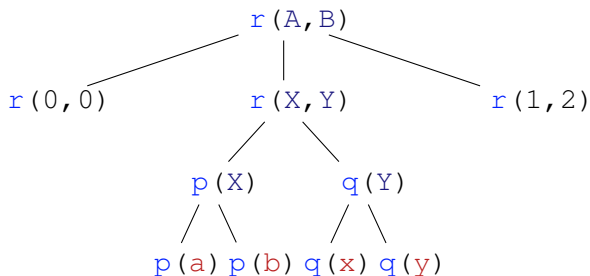
r(X,Y) :-

    p(X), q(Y) .

r(1,2) .

?- r(A,B) .

Arbre de recherche :



Solutions :  $A = B, B = 0$  ;  $A = a, B = x$  ;  $A = a, B = y$   
;  $A = b, B = x$

# Rappel : Backtracking

%% Exemple :

p(a) .

p(b) .

q(x) .

q(y) .

r(0,0) .

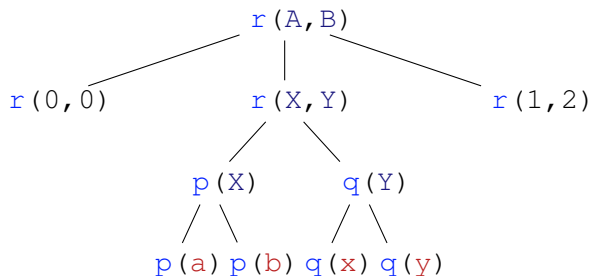
r(X,Y) :-

    p(X), q(Y) .

r(1,2) .

?- r(A,B) .

Arbre de recherche :



Solutions :  $A = B, B = 0$  ;  $A = a, B = x$  ;  $A = a, B = y$   
;  $A = b, B = x$  ;  $A = b, B = y$

# Rappel : Backtracking

%% Exemple :

p(a) .

p(b) .

q(x) .

q(y) .

r(0,0) .

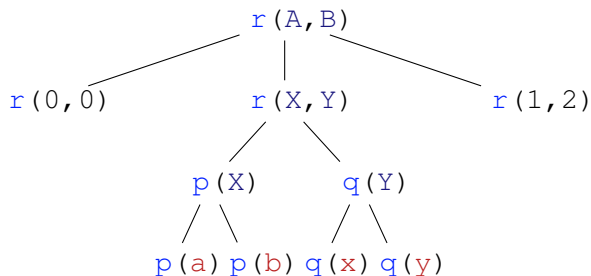
r(X,Y) :-

    p(X), q(Y) .

r(1,2) .

?- r(A,B) .

Arbre de recherche :



Solutions : A = B, B = 0 ; A = a, B = x ; A = a, B = y  
; A = b, B = x ; A = b, B = y ; A = 1, B = 2

# Rappel : Backtracking

%% Exemple :

p(a) .

p(b) .

q(x) .

q(y) .

r(0,0) .

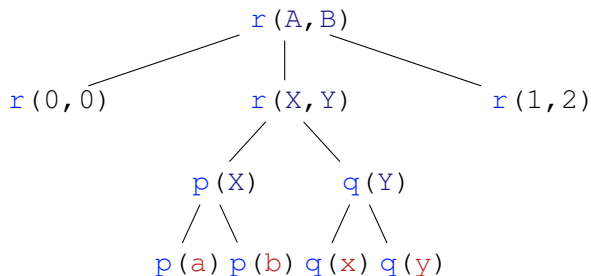
r(X,Y) :-

    p(X), q(Y) .

r(1,2) .

?- r(A,B) .

Arbre de recherche :



Solutions :  $A = B, B = 0$  ;  $A = a, B = x$  ;  $A = a, B = y$   
;  $A = b, B = x$  ;  $A = b, B = y$  ;  $A = 1, B = 2$  .

## Opérateur de coupure

! (“Cut”)

$q$  :-  $p_1, \dots, p_n, !, r_1, \dots, r_m$

Définition :

- ▶ n'explore pas les autres choix pour les buts  $p_1, \dots, p_n$
- ▶ ignore les clauses suivantes pour  $q$
- ▶ on peut toujours backtracker sur les buts  $r_1, \dots, r_m$

Caractéristiques :

- ▶ davantage de contrôle sur le backtracking
- ▶ peut rendre la résolution plus efficace
- ▶ à manier avec précaution

# Cut – exemple 1

%% Exemple :

`p(a) :- !.`

`p(b) .`

`q(x) .`

`q(y) .`

`r(0,0) .`

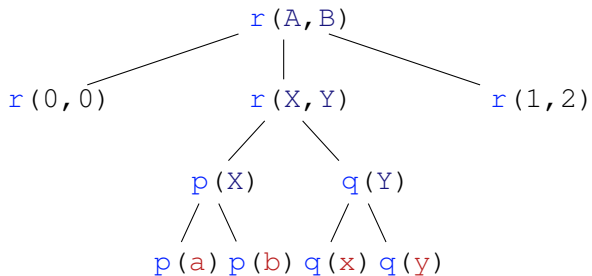
`r(X,Y) :-`

`p(X), q(Y) .`

`r(1,2) .`

`?- r(A,B) .`

Solutions :



# Cut – exemple 1

%% Exemple :

`p(a) :- !.`

`p(b) .`

`q(x) .`

`q(y) .`

`r(0,0) .`

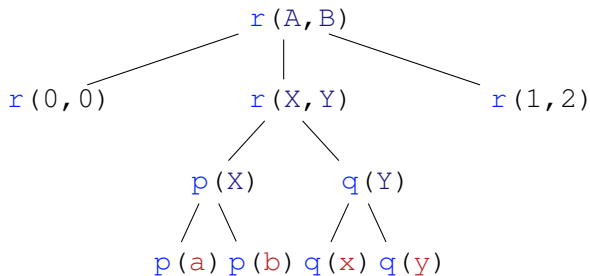
`r(X,Y) :-`

`p(X), q(Y) .`

`r(1,2) .`

`?- r(A,B) .`

Solutions : `A = B, B = 0`



# Cut – exemple 1

```
%% Exemple :
```

```
p(a) :- !.
```

```
p(b) .
```

```
q(x) .
```

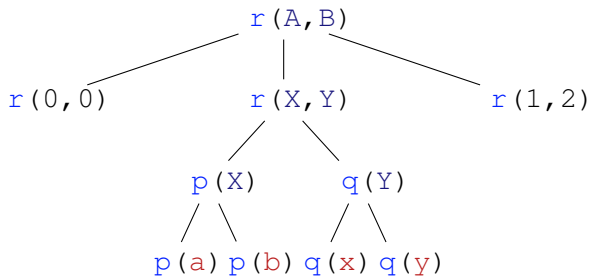
```
q(y) .
```

```
r(0,0) .
```

```
r(X,Y) :-
```

```
    p(X), q(Y) .
```

```
r(1,2) .
```



```
?- r(A,B) .
```

Solutions :  $A = B, B = 0$  ;  $A = a, B = x$



# Cut – exemple 1

%% Exemple :

`p(a) :- !.`

`p(b) .`

`q(x) .`

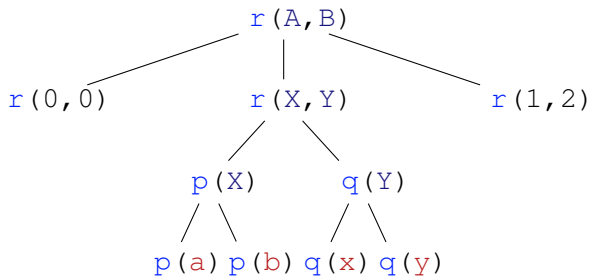
`q(y) .`

`r(0,0) .`

`r(X,Y) :-`

`p(X), q(Y) .`

`r(1,2) .`



`?- r(A,B) .`

Solutions :  $A = B, B = 0$  ;  $A = a, B = x$  ;  $A = a, B = y$

# Cut – exemple 1

%% Exemple :

`p(a) :- !.`

`p(b) .`

`q(x) .`

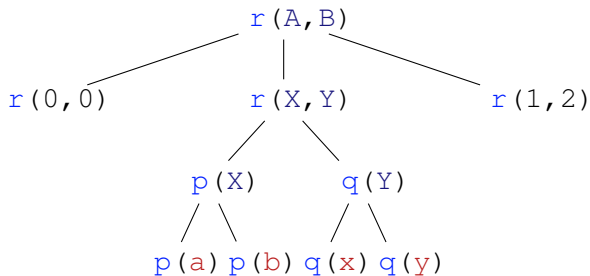
`q(y) .`

`r(0,0) .`

`r(X,Y) :-`

`p(X), q(Y) .`

`r(1,2) .`



`?- r(A,B) .`

Solutions :  $A = B, B = 0$  ;  $A = a, B = x$  ;  $A = a, B = y$   
;  $A = 1, B = 2$

# Cut – exemple 1

%% Exemple :

`p(a) :- !.`

`p(b) .`

`q(x) .`

`q(y) .`

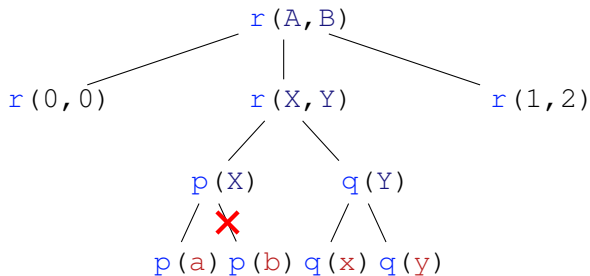
`r(0,0) .`

`r(X,Y) :-`

`p(X), q(Y) .`

`r(1,2) .`

`?- r(A,B) .`



Solutions :  $A = B, B = 0$  ;  $A = a, B = x$  ;  $A = a, B = y$   
;  $A = 1, B = 2$  .

## Cut – exemple 2

%% Exemple :

p(a).

p(b) :- !.

q(x).

q(y).

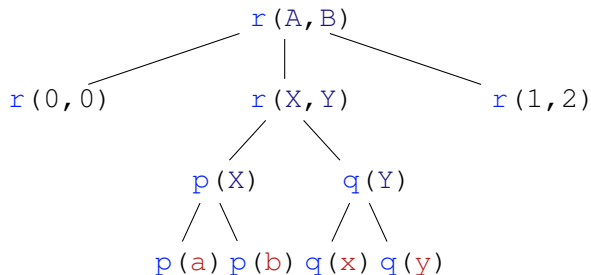
r(0,0).

r(X,Y) :-

    p(X), q(Y).

r(1,2).

?- r(A,B).



Solutions :

## Cut – exemple 2

%% Exemple :

p(a).

p(b) :- !.

q(x).

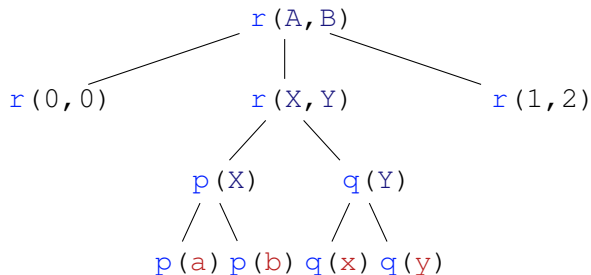
q(y).

r(0,0).

r(X,Y) :-

    p(X), q(Y).

r(1,2).



?- r(A,B).

Solutions : A = B, B = 0

## Cut – exemple 2

%% Exemple :

p(a).

p(b) :- !.

q(x).

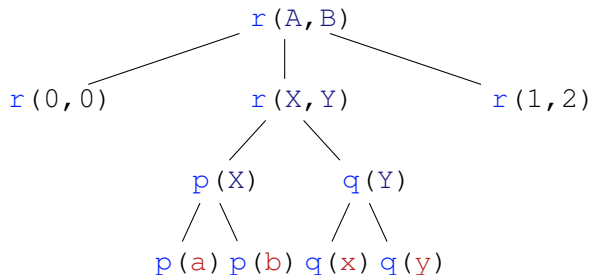
q(y).

r(0,0).

r(X,Y) :-

    p(X), q(Y).

r(1,2).



?- r(A,B).

Solutions : A = B, B = 0 ; A = a, B = x

## Cut – exemple 2

%% Exemple :

p(a).

p(b) :- !.

q(x).

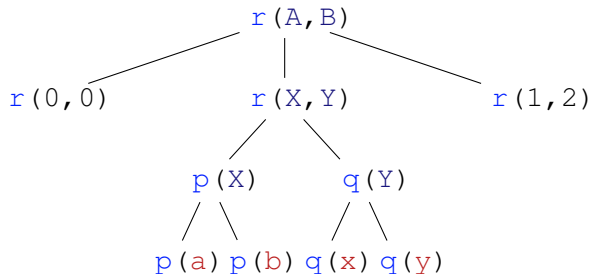
q(y).

r(0,0).

r(X,Y) :-

    p(X), q(Y).

r(1,2).



?- r(A,B).

Solutions : A = B, B = 0 ; A = a, B = x ; A = a, B = y

## Cut – exemple 2

%% Exemple :

p(a).

p(b) :- !.

q(x).

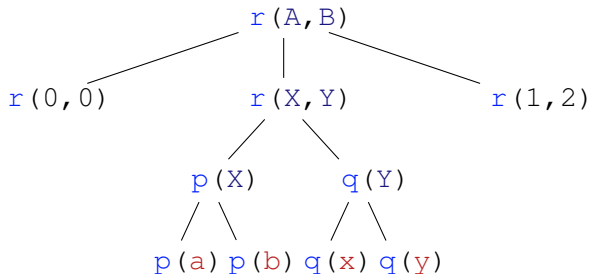
q(y).

r(0,0).

r(X,Y) :-

    p(X), q(Y).

r(1,2).



?- r(A,B).

Solutions : A = B, B = 0 ; A = a, B = x ; A = a, B = y  
; A = b, B = x



## Cut – exemple 2

%% Exemple :

p(a).

p(b) :- !.

q(x).

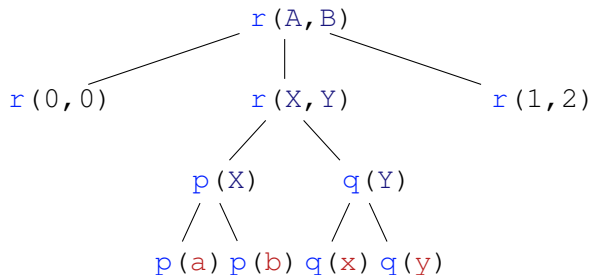
q(y).

r(0,0).

r(X,Y) :-

    p(X), q(Y).

r(1,2).



?- r(A,B).

Solutions : A = B, B = 0 ; A = a, B = x ; A = a, B = y  
; A = b, B = x ; A = b, B = y

## Cut – exemple 2

%% Exemple :

p(a).

p(b) :- !.

q(x).

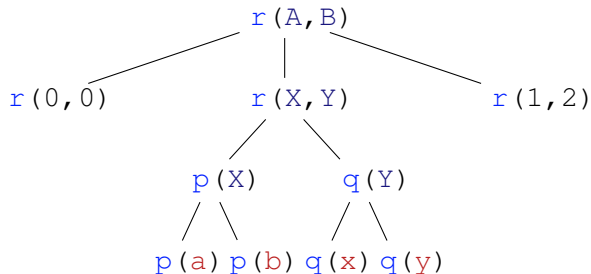
q(y).

r(0,0).

r(X,Y) :-

    p(X), q(Y).

r(1,2).



?- r(A,B).

Solutions : A = B, B = 0 ; A = a, B = x ; A = a, B = y  
; A = b, B = x ; A = b, B = y ; A = 1, B = 2

## Cut – exemple 2

%% Exemple :

p(a).

p(b) :- !.

q(x).

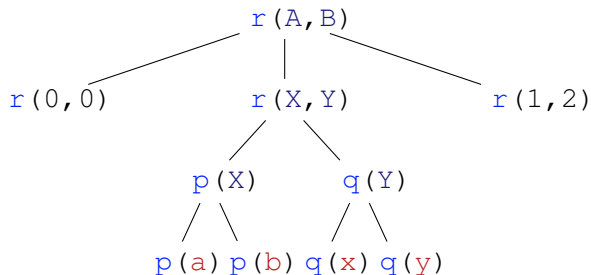
q(y).

r(0,0).

r(X,Y) :-

    p(X), q(Y).

r(1,2).



?- r(A,B).

Solutions : A = B, B = 0 ; A = a, B = x ; A = a, B = y  
; A = b, B = x ; A = b, B = y ; A = 1, B = 2 .

## Cut – exemple 3

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x) :- !.

q(y).

r(0,0).

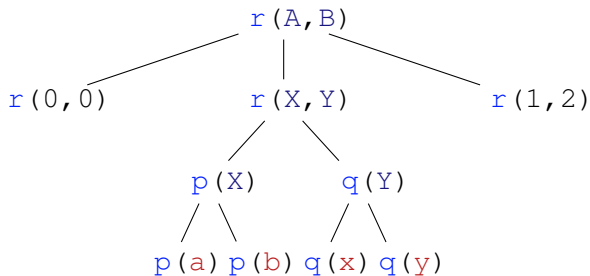
r(X,Y) :-

    p(X), q(Y).

r(1,2).

?- r(A,B).

Solutions :



## Cut – exemple 3

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x) :- !.

q(y).

r(0,0).

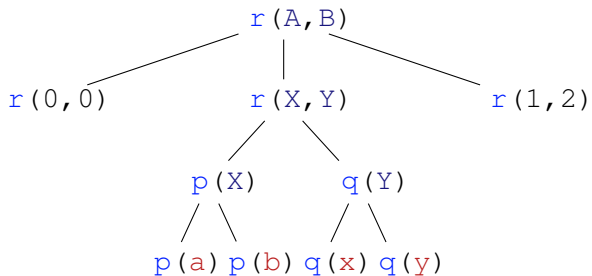
r(X,Y) :-

    p(X), q(Y).

r(1,2).

?- r(A,B).

Solutions : A = B, B = 0



## Cut – exemple 3

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x) :- !.

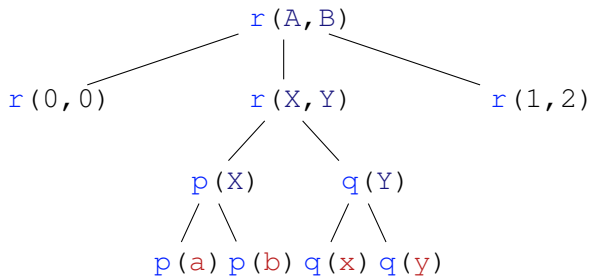
q(y).

r(0,0).

r(X,Y) :-

    p(X), q(Y).

r(1,2).



?- r(A,B).

Solutions : A = B, B = 0 ; A = a, B = x

## Cut – exemple 3

%% Exemple :

`p(a).`

`p(b).`

`q(x) :- !.`

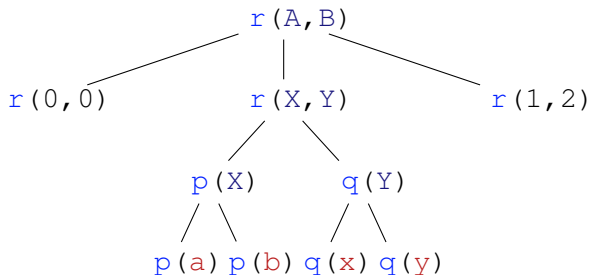
`q(y).`

`r(0,0).`

`r(X,Y) :-`

`p(X), q(Y).`

`r(1,2).`



`?- r(A,B).`

Solutions :  $A = B, B = 0$  ;  $A = a, B = x$  ;  $A = b, B = x$

## Cut – exemple 3

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x) :- !.

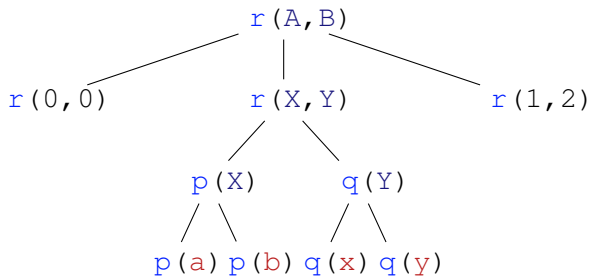
q(y).

r(0,0).

r(X,Y) :-

    p(X), q(Y).

r(1,2).



?- r(A,B).

Solutions : A = B, B = 0 ; A = a, B = x ; A = b, B = x  
; A = 1, B = 2



## Cut – exemple 3

%% Exemple :

$p(a)$ .

$p(b)$ .

$q(x) :- !$ .

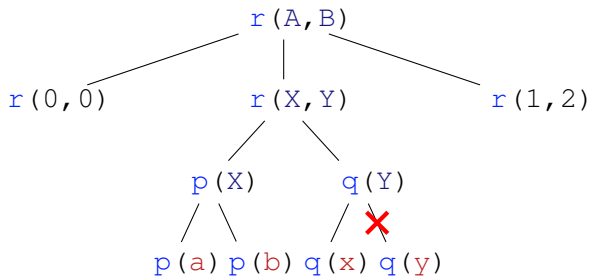
$q(y)$ .

$r(0,0)$ .

$r(X,Y) :-$

$p(X), q(Y)$ .

$r(1,2)$ .



?-  $r(A,B)$ .

Solutions :  $A = B, B = 0$  ;  $A = a, B = x$  ;  $A = b, B = x$   
;  $A = 1, B = 2$ .

## Cut – exemple 4

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x).

q(y).

r(0,0) :- !.

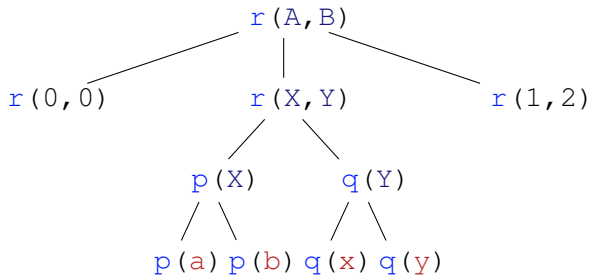
r(X,Y) :-

    p(X), q(Y).

r(1,2).

?- r(A,B).

Solutions :



## Cut – exemple 4

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x).

q(y).

r(0,0) :- !.

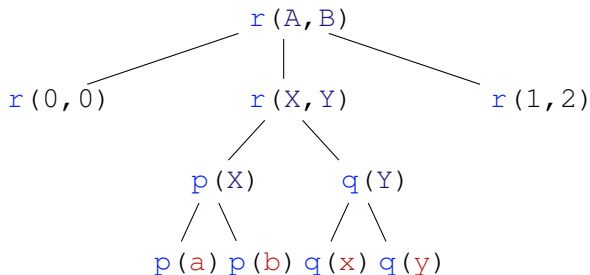
r(X,Y) :-

    p(X), q(Y).

r(1,2).

?- r(A,B).

Solutions : A = B, B = 0



## Cut – exemple 4

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x).

q(y).

r(0,0) :- !.

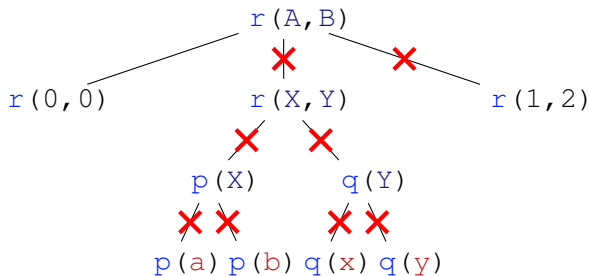
r(X,Y) :-

    p(X), q(Y).

r(1,2).

?- r(A,B).

Solutions : A = B, B = 0 .



## Cut – exemple 5

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x).

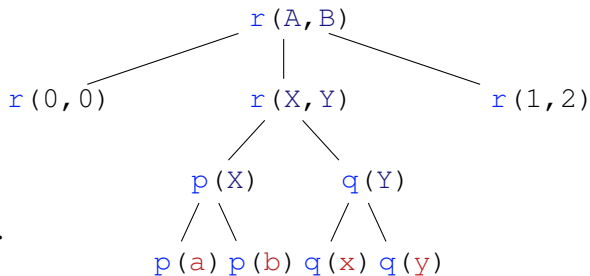
q(y).

r(0,0).

r(X,Y) :-

!, p(X), q(Y).

r(1,2).



?- r(A,B).

Solutions :

## Cut – exemple 5

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x).

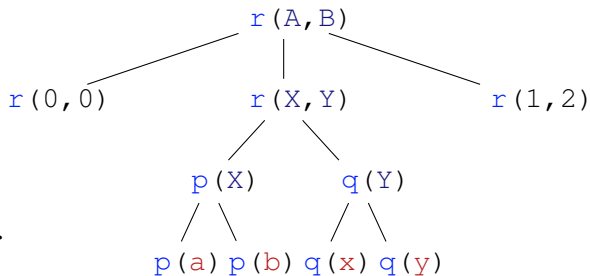
q(y).

r(0,0).

r(X,Y) :-

!, p(X), q(Y).

r(1,2).



?- r(A,B).

Solutions : A = B, B = 0

## Cut – exemple 5

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x).

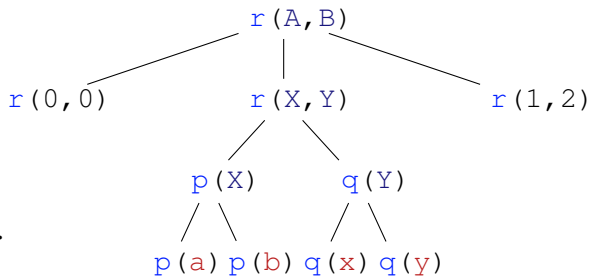
q(y).

r(0,0).

r(X,Y) :-

!, p(X), q(Y).

r(1,2).



?- r(A,B).

Solutions : A = B, B = 0 ; A = a, B = x

## Cut – exemple 5

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x).

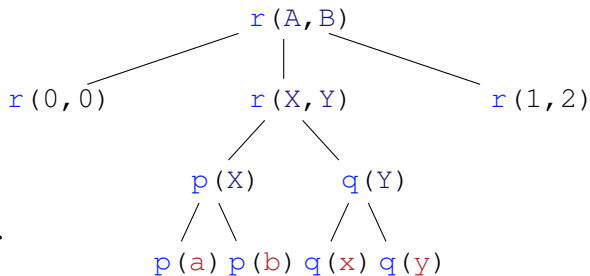
q(y).

r(0,0).

r(X,Y) :-

!, p(X), q(Y).

r(1,2).



?- r(A,B).

Solutions :  $A = B, B = 0$  ;  $A = a, B = x$  ;  $A = a, B = y$



## Cut – exemple 5

%% Exemple :

$p(a)$ .

$p(b)$ .

$q(x)$ .

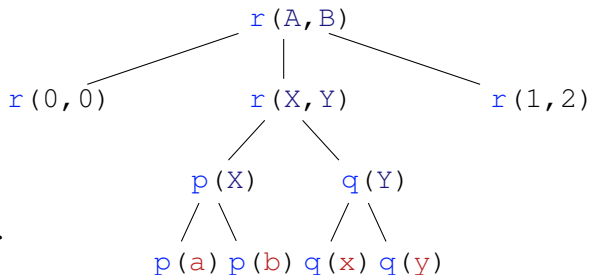
$q(y)$ .

$r(0,0)$ .

$r(X,Y) :-$

!,  $p(X)$ ,  $q(Y)$ .

$r(1,2)$ .



?-  $r(A,B)$ .

Solutions :  $A = B, B = 0$  ;  $A = a, B = x$  ;  $A = a, B = y$   
;  $A = b, B = x$

## Cut – exemple 5

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x).

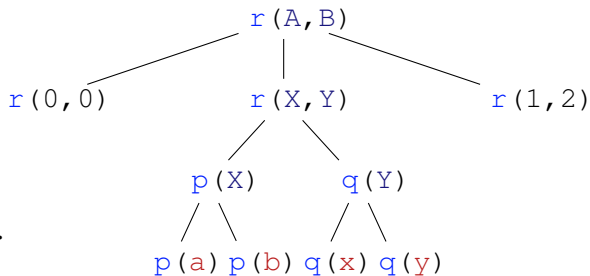
q(y).

r(0,0).

r(X,Y) :-

!, p(X), q(Y).

r(1,2).



?- r(A,B).

Solutions : A = B, B = 0 ; A = a, B = x ; A = a, B = y  
; A = b, B = x ; A = b, B = y

## Cut – exemple 5

%% Exemple :

$p(a)$ .

$p(b)$ .

$q(x)$ .

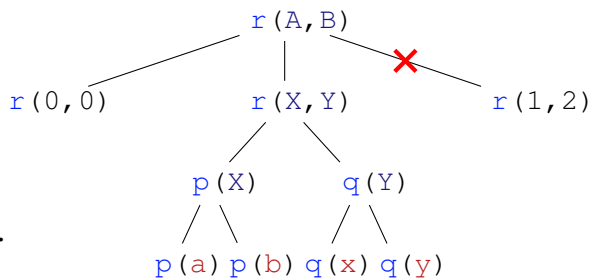
$q(y)$ .

$r(0,0)$ .

$r(X,Y) :-$

!,  $p(X)$ ,  $q(Y)$ .

$r(1,2)$ .



?-  $r(A,B)$ .

Solutions :  $A = B, B = 0$  ;  $A = a, B = x$  ;  $A = a, B = y$   
;  $A = b, B = x$  ;  $A = b, B = y$ .

## Cut – exemple 6

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x).

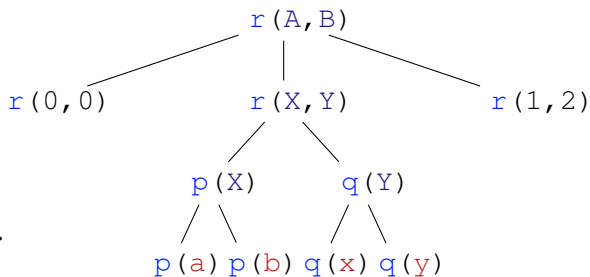
q(y).

r(0,0).

r(X,Y) :-

    p(X), !, q(Y).

r(1,2).



?- r(A,B).

Solutions :

## Cut – exemple 6

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x).

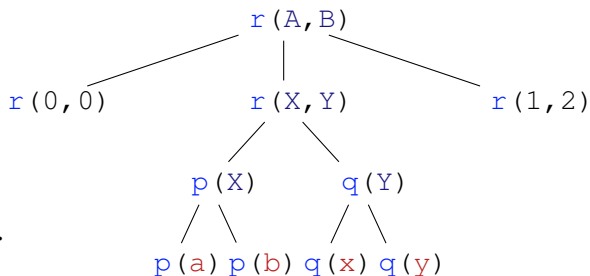
q(y).

r(0,0).

r(X,Y) :-

    p(X), !, q(Y).

r(1,2).



?- r(A,B).

Solutions : A = B, B = 0

## Cut – exemple 6

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x).

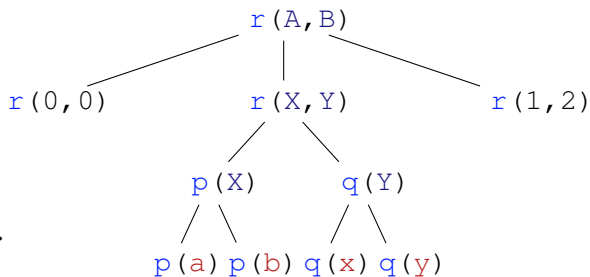
q(y).

r(0,0).

r(X,Y) :-

    p(X), !, q(Y).

r(1,2).



?- r(A,B).

Solutions : A = B, B = 0 ; A = a, B = x

## Cut – exemple 6

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x).

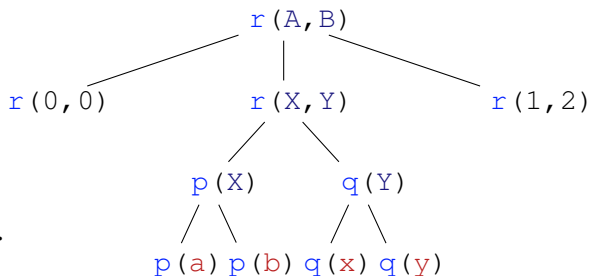
q(y).

r(0,0).

r(X,Y) :-

    p(X), !, q(Y).

r(1,2).



?- r(A,B).

Solutions : A = B, B = 0 ; A = a, B = x ; A = a, B = y

## Cut – exemple 6

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x).

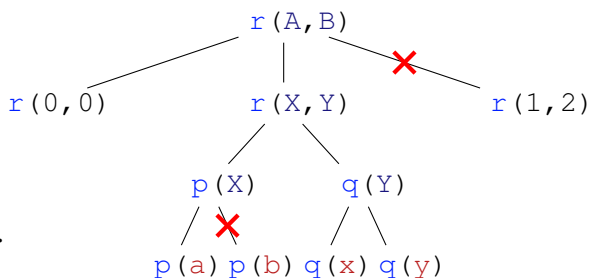
q(y).

r(0,0).

r(X,Y) :-

    p(X), !, q(Y).

r(1,2).



?- r(A,B).

Solutions : A = B, B = 0 ; A = a, B = x ; A = a, B = y

.



## Cut – exemple 7

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x).

q(y).

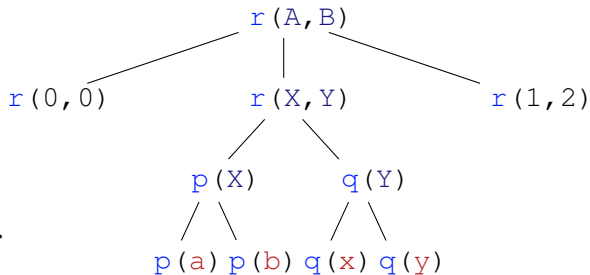
r(0,0).

r(X,Y) :-

    p(X), q(Y), !.

r(1,2).

?- r(A,B).



Solutions :

## Cut – exemple 7

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x).

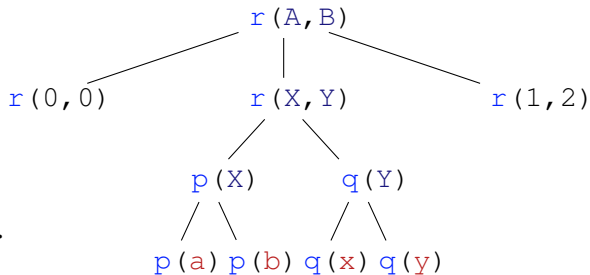
q(y).

r(0,0).

r(X,Y) :-

    p(X), q(Y), !.

r(1,2).



?- r(A,B).

Solutions : A = B, B = 0

## Cut – exemple 7

%% Exemple :

`p(a).`

`p(b).`

`q(x).`

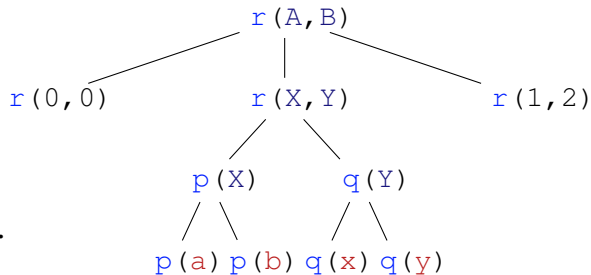
`q(y).`

`r(0,0).`

`r(X,Y) :-`

`p(X), q(Y), !.`

`r(1,2).`



`?- r(A,B).`

Solutions : `A = B, B = 0 ; A = a, B = x`

## Cut – exemple 7

%% Exemple :

`p(a).`

`p(b).`

`q(x).`

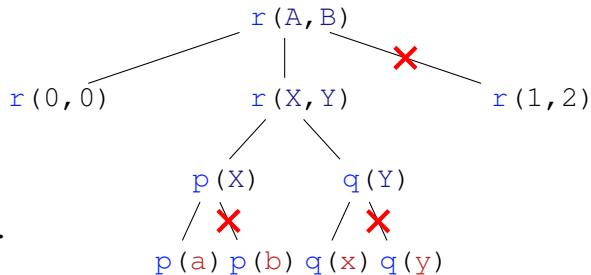
`q(y).`

`r(0,0).`

`r(X,Y) :-`

`p(X), q(Y), !.`

`r(1,2).`



`?- r(A,B).`

Solutions : `A = B, B = 0 ; A = a, B = x .`

## Cut – exemple 8

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x).

q(y).

r(0,0).

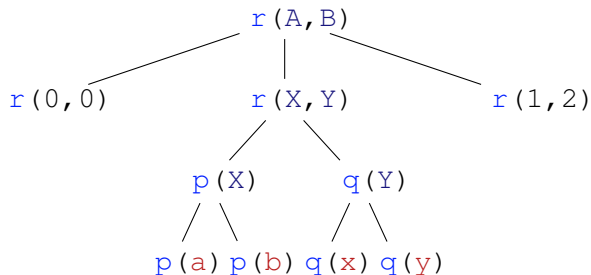
r(X,Y) :-

    p(X), q(Y).

r(1,2) :- !.

?- r(A,B).

Solutions :



## Cut – exemple 8

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x).

q(y).

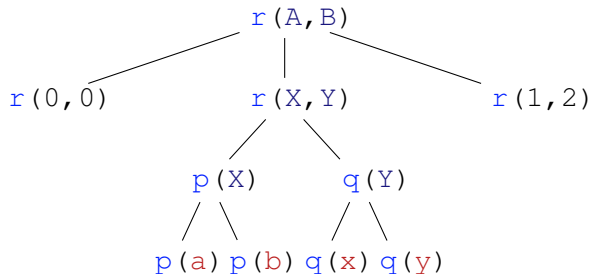
r(0,0).

r(X,Y) :-

    p(X), q(Y).

r(1,2) :- !.

?- r(A,B).



Solutions : A = B, B = 0

## Cut – exemple 8

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x).

q(y).

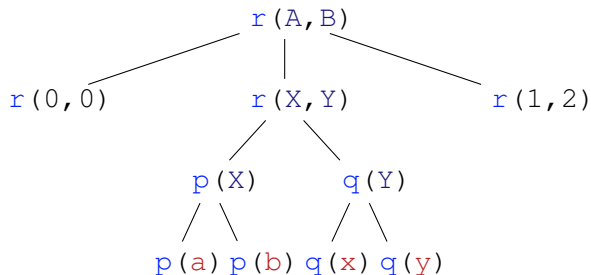
r(0,0).

r(X,Y) :-

    p(X), q(Y).

r(1,2) :- !.

?- r(A,B).



Solutions : A = B, B = 0 ; A = a, B = x

## Cut – exemple 8

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x).

q(y).

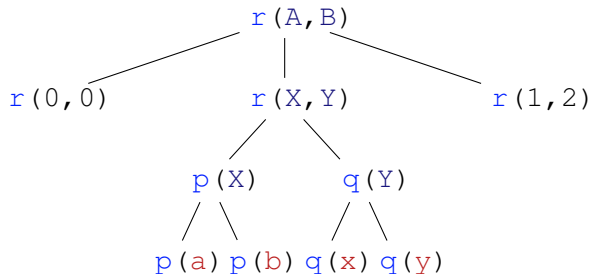
r(0,0).

r(X,Y) :-

    p(X), q(Y).

r(1,2) :- !.

?- r(A,B).



Solutions : A = B, B = 0 ; A = a, B = x ; A = a, B = y



## Cut – exemple 8

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x).

q(y).

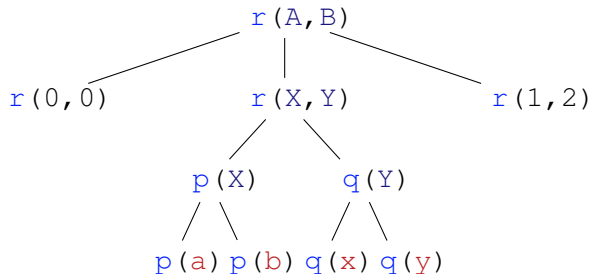
r(0,0).

r(X,Y) :-

    p(X), q(Y).

r(1,2) :- !.

?- r(A,B).



Solutions : A = B, B = 0 ; A = a, B = x ; A = a, B = y  
; A = b, B = x

## Cut – exemple 8

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x).

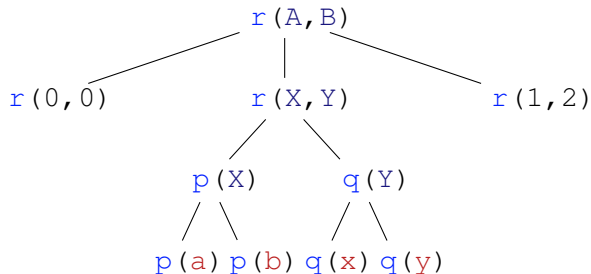
q(y).

r(0,0).

r(X,Y) :-

    p(X), q(Y).

r(1,2) :- !.



?- r(A,B).

Solutions : A = B, B = 0 ; A = a, B = x ; A = a, B = y  
; A = b, B = x ; A = b, B = y

## Cut – exemple 8

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x).

q(y).

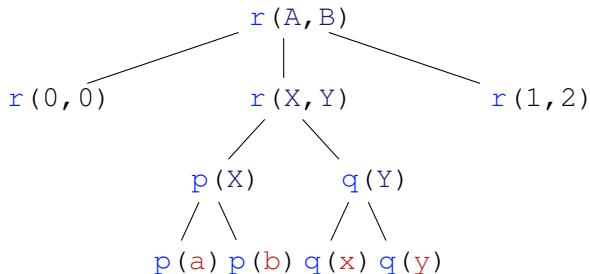
r(0,0).

r(X,Y) :-

p(X), q(Y).

r(1,2) :- !.

?- r(A,B).



Solutions : A = B, B = 0 ; A = a, B = x ; A = a, B = y  
; A = b, B = x ; A = b, B = y ; A = 1, B = 2

## Cut – exemple 8

%% Exemple :

p(a).

p(b).

q(x).

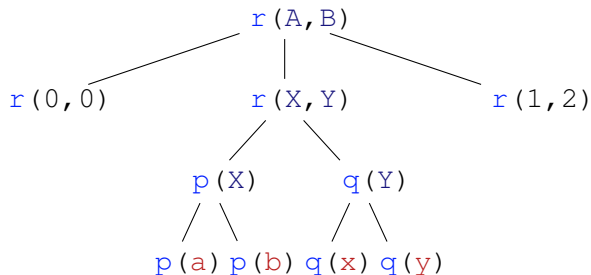
q(y).

r(0,0).

r(X,Y) :-

    p(X), q(Y).

r(1,2) :- !.



?- r(A,B).

Solutions : A = B, B = 0 ; A = a, B = x ; A = a, B = y  
; A = b, B = x ; A = b, B = y ; A = 1, B = 2 .

## À retenir sur le cut

$q :- p_1, \dots, p_n, !, r_1, \dots, r_m$

- ▶ n'explore pas les autres choix pour les buts  $p_1, \dots, p_n$
- ▶ ignore les clauses suivantes pour  $q$
- ▶ on peut toujours backtracker sur les buts  $r_1, \dots, r_m$
- ▶ sans effet au début de la dernière clause d'un prédicat
- ▶ distinction "green cut" / "red cut" : est-ce que la coupure change le comportement du programme ?

# Négation

```
not(P) :- %% Cas 1: P vrai -> not(P) faux
    P, %% si P réussit
    !, %% on ignore l autre branche
    fail. %% on fait echouer le but
```

```
not(_). %% Cas 2: P faux -> not(P) vrai
```

Le dernier but est essayé uniquement quand on n'a pas réussi à prouver `P`.

# Programmation logique par contraintes sur domaines finis

Problème :

- ▶ variables
- ▶ domaines des variables
- ▶ contraintes sur les variables

## Schéma général

```
?- use_module(library(clpfd)).  
%% utilisation bibliotheque:  
%% constraint logic programming over finite domains
```

```
q([X,Y,Z]) :-  
    %% domaines  
    X in 100 ..1000,  
    [Y, Z] ins -1000 ..199877,  
    %% contraintes  
    .
```

```
?- q(Vars), label(Vars).
```

- ▶ définition des domaines des valeurs
- ▶ définition des contraintes
- ▶ instantiation des variables (*labeling*)



# Contraintes arithmétiques

```
▶ A #>= B      p1(X,Y) :-
                 X > Y.
▶ A #> B        ?- p1(X,Y) .
▶ A #=< B
▶ A #< B
▶ A #= B        p2(X,Y) :-
                 [X,Y] ins -1000 ..1000,
                 X #> Y.
▶ A #\= B       ?- p2(X,Y), label([X,Y]).
```

# Contraintes réifiées

- ▶  $\# \backslash Q$  : négation
- ▶  $P \# \backslash / Q$  : ou
- ▶  $P \# / \backslash Q$  : et
- ▶  $P \# \backslash Q$  : ou exclusif
- ▶  $P \# \langle == \rangle Q$  : équivalence
- ▶  $P \# == \rangle Q$  : implication

les contraintes peuvent être manipulées comme des booléens

?-  $[X, Y] \text{ ins } 0..9, X \# < Y \# \langle == \rangle B.$

- ▶  $B = 1$  si  $X \# < Y$
- ▶  $B = 0$  si  $X \# \geq Y$

# Bibliographie

- ▶ K.R. Apt and M. G. Wallace, 2007,  
**Constraint Logic Programming using ECLiPSe**,  
Cambridge University Press
- ▶ L. Sterling and E. Shapiro, 1994,  
**The Art of Prolog**, The MIT Press, Cambridge,  
Massachusetts, 2nd edn.